

BAB V

KESIMPULAN

BAB V

KESIMPULAN

Berdasarkan dari hasil pengujian dan pengukuran alat yang telah dibuat maka dapat diambil beberapa kesimpulan, antara lain:

- Pada pengukuran bidang datar (X) :
 - Sensor pada sensitifitas minimal:
 - Bekerja pada sudut $40^0 - 140^0$ (sudut kerja 100^0)
 - Jangkauan maksimal 198,4 cm pada sudut 90^0
 - Sensor pada sensitifitas maksimal:
 - Bekerja pada sudut $22^0 - 158^0$ (sudut kerja 136^0)
 - Jangkauan maksimal 445 cm pada sudut 90^0
- Pada pengukuran bidang tegak (Y)
 - Sensor pada sensitifitas minimal:
 - Bekerja pada sudut $50^0 - 120^0$ (sudut kerja 70^0)
 - Jangkauan maksimal 198,3 cm pada sudut 90
 - Sensor pada sensitifitas maksimal:
 - Bekerja pada sudut $30^0 - 150^0$ (sudut kerja 120^0)
 - Jangkauan maksimal 444,9 cm pada sudut 90^0
- Berdasarkan pada hasil pengukuran sudut 90^0 terhadap garis dasar (tegak lurus dengan sensor) merupakan daerah yang memiliki sensitifitas yang paling peka, sehingga pada sudut ini jangkauan sensor pada kondisi maksimal.

- Daerah kerja sensor membentuk bidang yang simetris. Hal ini dikarenakan sensor memiliki bentuk yang simetris.
- Pada sensitifitas maksimal sensor mudah menangkap noise (trigger palsu) tetapi menghasilkan jangkauan yang maksimal, sebaliknya pada sensitifitas minimal sensor hanya menangkap gerakan yang sebenarnya tetapi jangkauannya lebih kecil.
- Pemasangan sensor membutuhkan kecermatan, agar tidak terganggu oleh adanya cahaya matahari, hembusan udara (dari angin dan AC) secara langsung serta goncangan (getaran). Oleh sebab itu diperlukan penempatan yang tepat dan diberi landasan yang cukup kokoh agar tidak bergetar.
- Alat yang dibuat pada Skripsi ini secara umum dapat disimpulkan berjalan dan bekerja dengan baik dan sesuai dengan perencanaan semula.

DAFTAR PUSTAKA

DAFTAR PUSTAKA

1. Arthur, Beiser. 1989. Konsep Fisika Modern. Jakarta: Erlangga
2. Gunawan, Hanafi. 1989. Prinsip-Prinsip Elektronik. Jakarta: Erlangga.
3. <http://alds.stts.edu/ANALOG/SolidRelay.htm>
4. <http://alds.stts.edu/DIGITAL/SerialPort.htm>
5. <http://is6.pacific.net.hk/~comedia/p778b.htm>
6. <http://is6.pacific.net.hk/~comedia/RE200B.htm>
7. <http://www.glolab.com/pirparts/infrared.html>
8. <http://www.glolab.com/pirparts/pirmanual.pdf>
9. <http://www.komantech.com/product/re200b.htm>
10. <http://www.qkits.com/serv/qkits/diy/pages/QK30.asp>
11. Krane, Kenneth. 1992. Fisika Modern. Jakarta: Universitas Indonesia.
12. Peter, Spasov. 1999. Microcontroller Technology. New Jersey : Prentice Hall.
13. Zemansky, Mark W. 1986. Kalor Dan Termodinamika. Bandung: ITB.
14. -----, 1987. Liquid Crystal Display Modul M1632 User Manual. Seiko Instruments Inc.