

## **BAB V**

### **KESIMPULAN**

Pada bab ini berisi tentang kesimpulan serta saran yang berkaitan dengan kerja praktik yang dilaksanakan oleh penulis di PT PLN Nusantara Power UP Pacitan.

#### **5.1 Kesimpulan**

1. Adanya sistem secara otomatis dapat meningkatkan efektivitas pengoperasian sistem beltsway
2. Kontroler yang telah terpasang sangat diperlukan untuk memudahkan pengoperasian sistem dan perbaikan

#### **5.2 Saran**

Berdasarkan pelaksanaan kerja praktik di PT Nusantara Power UP Pacitan, penulis memberikan saran sebagai berikut:

1. Dalam merealisasikan sistem tersebut perlu adanya pengembangan untuk menyesuaikan pengolahan data pada sensor
2. Perlu adanya penyesuaian dengan perangkat kontrol yang ada agar sesuai dengan keberjalanan sistem meskipun nanti berbeda *software* dalam pembuatan program.

## DAFTAR PUSTAKA

- [1] D. Jenderal, P. Tinggi, K. Pendidikan, and D. Kebudayaan, “Buku Panduan Merdeka Belajar-Kampus Merdeka,” 2020.
- [2] “Analisa Resiko Kecelakaan Kerja Karyawan Menggunakan Metode Hazard and Operability (HAZOP) di PT PJB Services PLTU Tembilahan | Jurnal Teknologi dan Manajemen Industri Terapan.” Accessed: Dec. 18, 2023. [Online]. Available: <https://jurnal-tmit.com/index.php/home/article/view/15>
- [3] I. Irwanto, “Analisis Safety Instrumen di Area BC 02 Untuk Proses Coal Handling System,” *Prosiding Seminar Nasional Teknik Elektro UIN Sunan Gunung Djati Bandung*, pp. 34–45, Jan. 2021, Accessed: Dec. 12, 2023. [Online]. Available: <https://senter.ee.uinsgd.ac.id/repositori/index.php/prosiding/article/view/senter2020p5>
- [4] M. Arvin Syarifuddin, P. Studi Teknik Mesin Politeknik Sukabumi Jl Babakan Sirna No, K. Sukabumi, and J. Barat, “Analisis Penyebab Utama Kerusakan Belt Conveyor Pada BC 6 System Menggunakan Metode Fishbone Diagram,” *SEMNASTERA (Seminar Nasional Teknologi dan Riset Terapan)*, vol. 1, no. 0, pp. 223–228, 2019, Accessed: Dec. 12, 2023. [Online]. Available: <https://semnastera.polteksmi.ac.id/index.php/semnastera/article/view/175>
- [5] “Total Solution for Power Generation.”
- [6] Z. Zainurrofiq, A. Suprajitno, and D. Nugroho, “PERANCANGAN SISTEM KONTROL DENGAN MODIFIKASI LOGIC PLC UNTUK MEMINIMALISASI KERUSAKAN BELT CONVEYOR PLTU REMBANG,” *Prosiding Konstelasi Ilmiah Mahasiswa Unissula (KIMU) Klaster Engineering*, vol. 0, no. 0, Apr. 2020, Accessed: Dec. 12, 2023. [Online]. Available: <https://jurnal.unissula.ac.id/index.php/kimueng/article/view/8425>
- [7] “PEMELIHARAAN KONTROL INSTRUMEN.”
- [8] F. R. AL AZIZ, “RANCANG BANGUN AUTOMATIC ADJUSTER BELT CONVEYOR BERBASIS PLC OMRON CP1L,” Sep. 2022.

- [9] M. H. YANSYAH, “RANCANG SISTEM KENDALI OTOMATIS BERBASIS PLC PADA CONVEYOR BELT TRAINER,” 2022.
- [10] H. Sales, “ : Indicates close circuit(on terminal 1-2 or 4-5) • Terminal 1-2 recovers 18°, Terminal 4-5 recovers 33°.” [Online]. Available: <https://www.matsushima-m-tech.com/english/>
- [11] M. F. Wicaksono, “IMPLEMENTASI MODUL WIFI NODEMCU ESP8266 UNTUK SMART HOME,” *Komputika : Jurnal Sistem Komputer*, vol. 6, no. 1, Sep. 2017, Accessed: Dec. 12, 2023. [Online]. Available: <https://ojs.unikom.ac.id/index.php/komputika/article/view/339>
- [12] A. A.-163310008 Yanto, “SISTEM LAMPU OTOMATIS BERBASIS ANDROID MENGGUNAKAN NODEMCU DEV KIT ESP8266 DAN SENSOR TEPUK TANGAN,” Aug. 2019.